

25 KG 最大载重

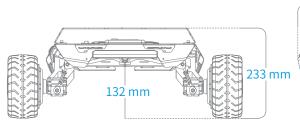
M/S 最大速度

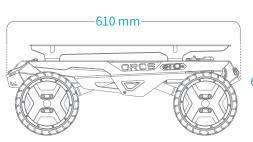


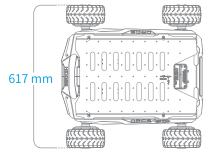
ORCS-DIFF 是一款四轮差速底盘,采用三轴自适应悬挂构架,能够做到地面自适应贴附;同时采用四驱动力,高离地间隙设计,具有优秀的越野能力。

该底盘提供丰富的外设模组,可支持自动 驾驶和远程驾驶等控制平台,也可安装机 械臂等操作平台,可用于户外巡检、割草 机等设备开发、复杂环境运输等场景。









技术参数

适用场景	室外越野
尺寸(长宽高)	610×617×233 mm
自旋外廓半径	415 mm
离地间隙	132 mm
空载质量	22 kg
额定载重	^{柏油地面} 25 kg
最高速度	2.0 m/s
最大爬坡角	^{满载} 15° ^{空载} 40°
直角越障	^{空载} 90 mm
运动模式	四轮差速
刹车	电子刹车

JRCS-DIFF

三轴自适应悬挂	悬挂方式
视实际工况 3~5h	工作时间
4×250W 无刷伺服电机	电机参数
模拟 4096 线	码盘参数
24V 12.5Ah	电池参数
6 h	充电时间
AC 220V 外置充电器	充电器
24V 电池直出	电源输出
标准 CAN	通讯接口
IP22	防护等级
0~60 摄氏度	工作温度

软件支持



:::ROS

Noetic

:::ROS2

Galactic Foxy Humble Iron



标准化接口 支持无缝替换设备



